
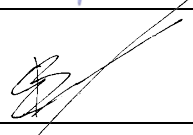



Aanrijding op Roerdomplan op 26 mei 2021

versie 1.0 definitief



versie	datum	omschrijving
0.1	21-06-2021	Initiële versie
1.0	24-06-2021	Definitieve versie, ongewijzigd

	naam	functie	datum	paraaf
Auteur	Ronald de Zutter	Safety manager TBO	24-06-2021	
Controle	Bas van Buuren	Technisch beheerder Materieel	5-7-2021	
Controle	Ron Blikendaal	Manager Veiligheid Qbuzz	05-07-2021	
Autorisatie	Carla Wit	Teamleider TBO		

Inhoudsopgave

1.	Inleiding	4
2.	Analyses	4
2.1	Analyse van camerabeelden uit de tram.....	4
2.2	Analyse van camerabeelden vanaf halte Doorslag.....	5
2.3	Analyse van foto's	7
2.4	Analyse van de ritgegevens.....	8
2.5	Verklaring van de trambestuurder	8
3.	Conclusie	8

1. Inleiding

Op 26 mei 2021 omstreeks 09:24u vond er een aanrijding plaats op de tramkruising op de Roerdomplaan. Tram 6058 werd aangereeden door een Peugeot 308 personenauto. Ten gevolge van de aanrijding ontspoorde het tramstel. De tram kwam in het tegenspoor terecht en kwam tot stilstand met de kop van de tram op het perron langs het tegenspoor. Enkele inzittenden van de tram raakten licht gewond en er is grote schade aan materieel en infrastructuur is ontstaan.

Dit rapport betreft het onderzoek naar de oorzaak van de aanrijding.

Voor dit onderzoek is gebruik gemaakt van:

- camerabeelden uit de tram;
- camerabeelden vanaf halte Doorslag;
- foto's die na het incident zijn gemaakt;
- de ritgegevens uit de Event Recorder van tram 6058;
- de schriftelijke verklaring van de trambestuurder.

2. Analyses

2.1 Analyse van camerabeelden uit de tram

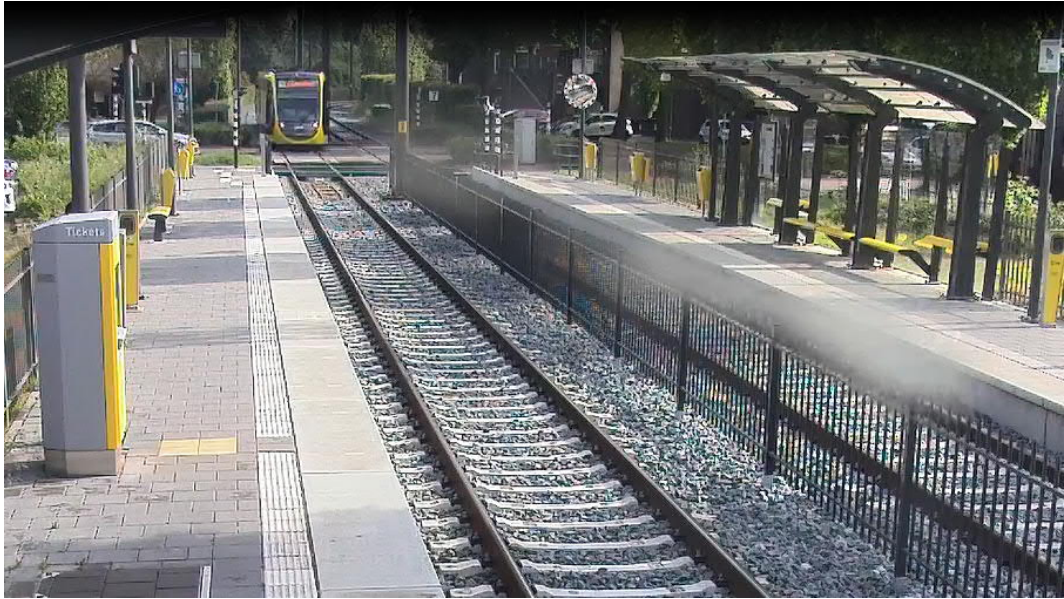
Op de beelden van een van de camera's in de tram is te zien dat het voor de kruising geplaatste OVO-sein wit licht toonde toen de tram het sein passeerde. De auto die de tram aanreed nadert van rechts.



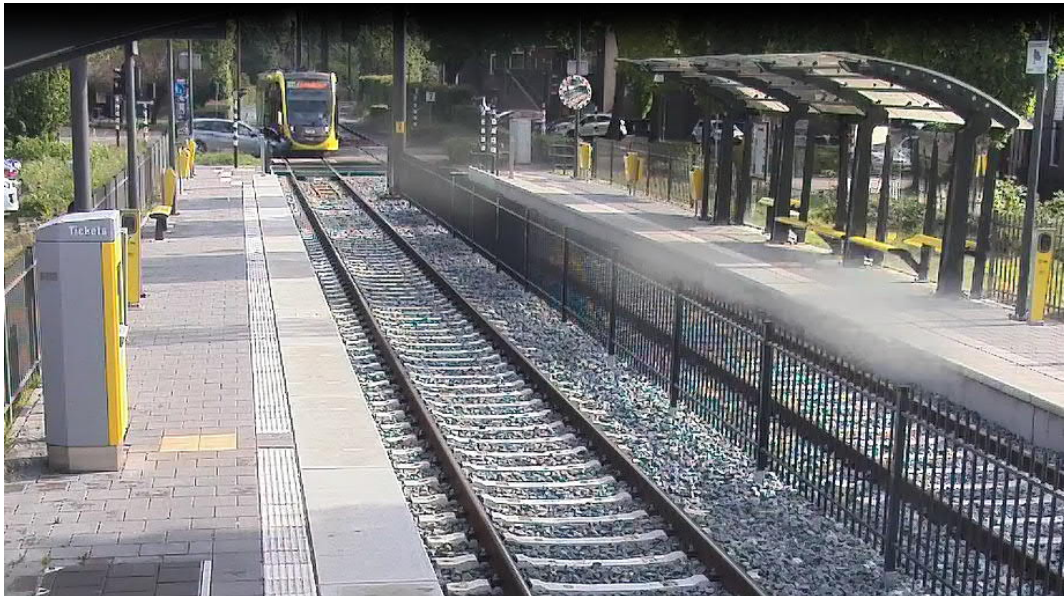
2.2 Analyse van camerabeelden vanaf halte Doorslag

Bij de analyse van de camerabeelden vanaf halte Doorslag is het volgende opgemerkt:

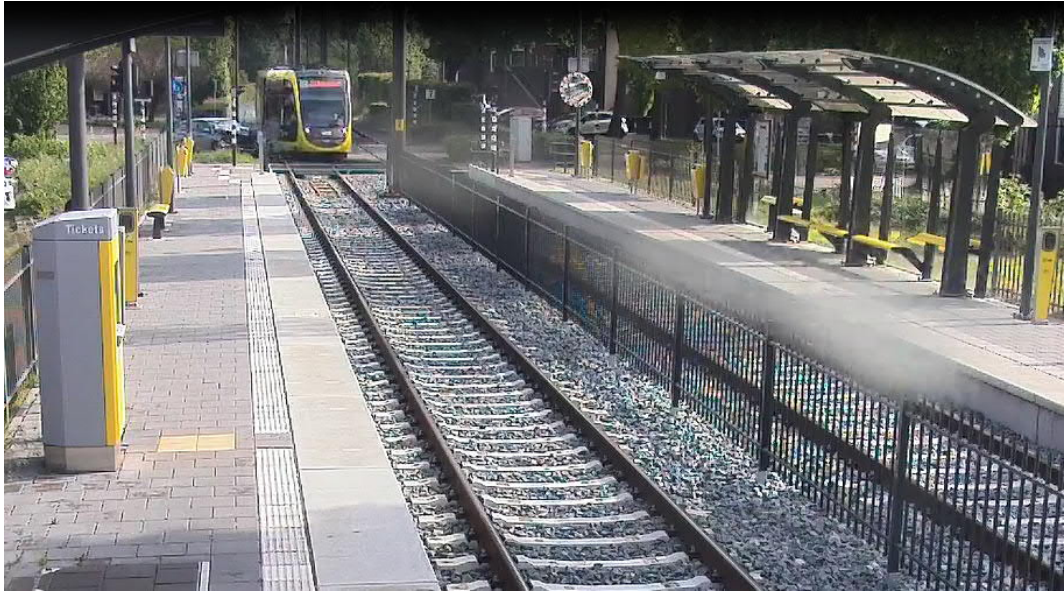
1. De auto nadert de kruising zonder zichtbaar snelheid te minderen. Op basis van de videobeelden wordt de snelheid van de auto geschat op ca. 35 km/h.



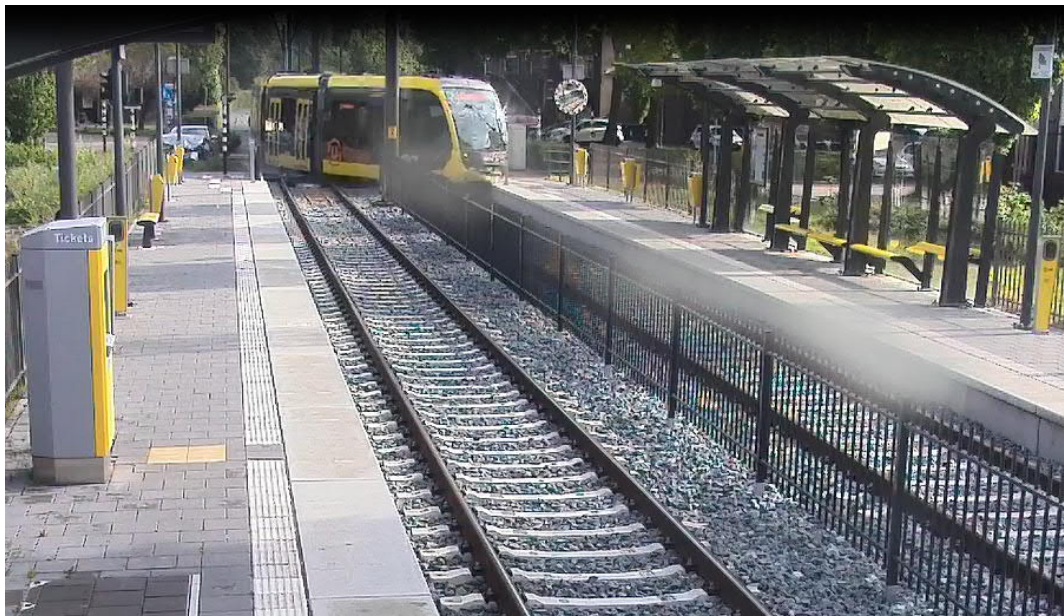
2. De auto rijdt de tram aan op de kop. De kop van de tram beweegt na de aanrijding vrijwel direct in de rijrichting van de auto.



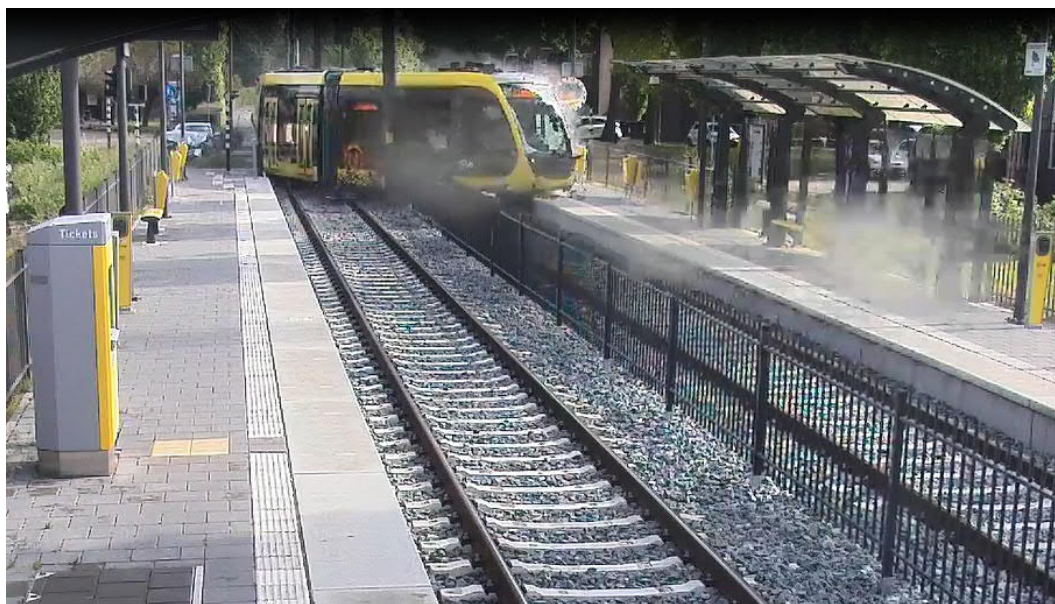
3. De auto ketst af op de tram, de kopbak van de tram ontspoort.



4. De ontspoorde tram komt in het tegenspoor terecht, de kop van de tram schuift over het perron langs het tegenspoor.



5. Doordat de tram wordt gestuit door de bovenleidingmast 'klimt' de kop van de tram verder het perron op.



2.3 Analyse van foto's

Bij de analyse van foto's die na het incident het incident zijn gemaakt is het volgende opgemerkt:

1. De auto is afgeketst op de kop van de tram en min of meer parallel aan de tram tot stilstand gekomen.



2. De tram is ontspoord en via het tegenspoor op het tegenoverliggende perron terechtgekomen.



2.4 Analyse van de ritgegevens

Uit de analyse van de ritgegevens uit de Event Recorder van tram 6058 blijkt dat de snelheid van de tram op het moment van de aanrijding ca. 38 km/h was. Op datzelfde moment zette de trambestuurder een 100% remming in.

2.5 Verklaring van de trambestuurder

De trambestuurder verklaart dat hij een wit OVO-sein passeerde bij het naderen van de kruising en dat de auto het rode verkeerslicht negeerde.

3. Conclusie

De trambestuurder passeerde een OVO-sein dat wit licht toonde, de camerabeelden vanuit de tram bevestigen dit. De VRI is voorzien van conflictbewaking, dat wil zeggen dat er nooit tegelijkertijd rijtoestemming kan worden gegeven aan conflicterende richtingen. Het verkeerslicht voor het wegverkeer moet dus rood licht hebben getoond. Conclusie is dus dat de aanrijding is veroorzaakt doordat de bestuurder van de auto het rode verkeerslicht negeerde. Op het moment van de aanrijding zette de trambestuurder een 100% remming in.

De kop van de tram werd vanaf de zijkant aangereden, waardoor de tram ontspoorde. De kop van de tram is via het tegenspoor op het tegenoverliggende perron terechtgekomen.